



Le PicoMB-130 facilite les levés de haute résolution sur les USV portables et les petits navires de levé.

La petite taille, le poids léger et la consommation électrique de pointe du PicoMB-130 permettent une mobilisation rapide, un lancement et une récupération simples et une longue endurance.

Le PicoMB-130-Surf est livré avec un système de navigation inertielle de pointe entièrement intégré dans son unité de pont, accélérant et simplifiant la mobilisation et réduisant les coûts.

Le PicoMB-130 est pris en charge par les logiciels d'acquisition et de traitement tel que BeamworX®, EIVA NaviSuite®, Xylem HYPACK®, Teledyne PDS®, QPS QINSy®, etc...

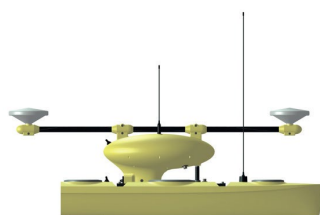
Configuration standard du PicoMB-130-Surf

Unité de surface

- Processeur sonar intégré et Applanix POS MV GNSS + IMU dans un format compact
- IP67 résistant à l'eau
- 20-28VDC idéalement adapté aux LiPos 6S
- Conforme à EN 60945: 2002 navigation maritime et aux équipements et systèmes de communication radio

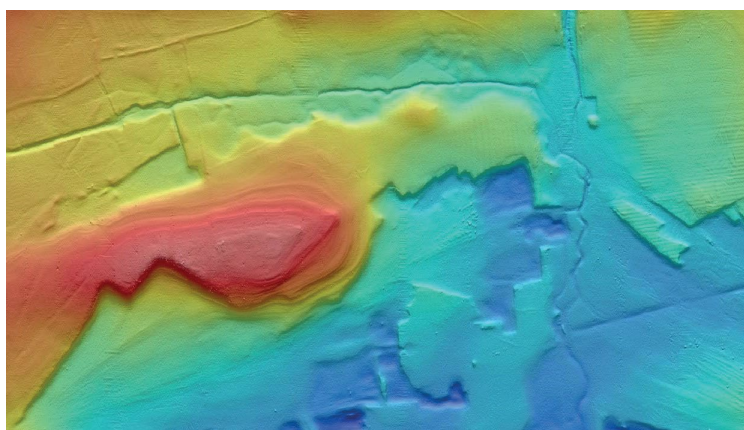
Transducteurs

- Transducteurs robustes entièrement surmoulés insensible à la corrosion galvanique
- 1-3 rangés composites à large bande 300-400 kHz
- Moins de 0,4 kg dans l'eau



Les points forts

- Taille et poids pour un déploiement rapide sur (un) USV portable et/ou de petits navires
- Consommation électrique de pointe pour une longue autonomie sur LiPo
- Transducteurs numériques robustes entièrement surmoulés résistants à la corrosion galvanique
- Rétrodiffusion (extraits) disponible en standard



Caractéristiques techniques

Electrique

Tension d'alimentation	20 – 28 Vcc
Consommation électrique (sonar / IMU)	6W (AP) / 11W (AP+), 18W
Indice de protection	IP67
Longueur de câble	3m
Température de fonctionnement (Eau<30°C) / stockage	Unité de surface : -5°C à +50°C / -10°C à +60°C

Mécanique

	Hauteur	Largeur	Profondeur	Poids (air)	Poids (eau)
PicoMB-130 RX	42 mm	183 mm	30 mm	0.35 kg	0.19 kg
PicoMB-130 TX	42 mm	54 mm	199 mm	0.49 kg	0.18 kg
Unité de surface	92 mm	162 mm	174 mm	2.6 kg	-

Performance

Largeur du faisceau récepteur transversal	1.4°
Largeur du faisceau le long de la piste	1.4°
Nombre des faisceaux	256
Fauchage couvrant jusqu'à	130°
Porté minimum	0.6m
Portée maximale	170 m
Taux de ping (dépend de l'échelle)	Jusqu'à 25Hz
Longueur d'impulsion	500µs – 5ms
Echelle de résolution	30mm
Immersion des transducteurs	10m
Précision de la position en RTK	Horizontal : +/- (8mm + 1 ppm x longueur de la ligne de base) Vertical : +/- (15mm +1 ppm x longueur de la ligne de base)
Précision du cap	0.06° avec des antennes distante de 4m 0.08° avec des antennes distante de 4m
Précision du roulis, tangage	0.025° en opération PPK 0.03° en opération RTK 0.04 ° C/A ou en différentielle
Pilonnement	En temps réel : 5cm ou 5% (période inférieur ou égale à 16s) En Pilonnement vrai : 2cm ou 2% (période inférieur ou égale à 35s)

Contenu du système

- Transducteur RX avec 3m de câble
- Transducteur TX avec 3m de câble
- Unité de surface avec la centrale inertielle Applanix SurfMaster
- 2 antennes GNSS 540AP
- 6m de cable ombilical

Fonctionnalité optionnelle

- Extension de garantie
- PC d'enregistrement avec fonction autopilote intégré
- Carénage hydrodynamique
- PicoPOD-130 – Système complet portable prêt à l'emploi
- PicoCAT-130 Drone complet prêt à l'emploi